

# JETanchor

## СИСТЕМА ПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ

Система JETanchor предлагает целый ряд новых возможностей, работая в двух разных режимах: удержания судна в определённой точке и эмуляции якоря (привязки к точке поблизости).

JETanchor (с новым бортовым манипулятором "мышь") дополняет функции уже используемой системы blueARROW и позволяет задействовать новые возможности, как в автоматическом, так и в обычном ручном режиме управления.

### Система JETanchor предлагает операторам следующие преимущества:

- Более точное удержание на месте по сравнению с ручным способом
- Уменьшение рабочей нагрузки оператора
- Снижение уровня шума во время выполнения дежурных операций
- Меньшее количество членов экипажа
- Точное позиционирование по GPS во время исследовательских работ, запуска подводных аппаратов с дистанционным управлением, дежурств
- Снижение потребления топлива и эксплуатационных затрат
- Повышение уровня безопасности

## ПРИМЕНЕНИЕ

- Подходит для большинства типов судов, в особенности: разъездных катеров, лоцмейстерских ботов, поисково-спасательных судов, судов с воздушными винтами, патрульных и пожарных катеров, рыболовных ботов
- Двухвальная установка
- До трёх станций

## ВОЗМОЖНОСТИ

- В режиме "удержания" оператор может автоматически сохранять положение судна и направлять его более точно, чем при использовании ручного режима.
- В режиме "эмуляции якоря" возможно выбрать определённую координату GPS для швартовки к ней, что позволяет судну автоматически перемещаться во время дежурных операций.
- Точное маневрирование на низких скоростях осуществляется одной рукой благодаря бортовому манипулятору Mouseboat.

# ФУНКЦИИ



## Режим удержания

Судно удерживается в определённых координатах GPS и сохраняет направление носа. В этом режиме, с помощью манипулятора Mouseboat, оператор может изменить направление носа, оставив координаты положения прежними.



## Эмуляция якоря

Данный режим направляет судно по течению и попутному ветру к определённым координатам GPS, обеспечивая тем самым плавный ход на малых оборотах и низкий расход топлива.



## Ручное управление

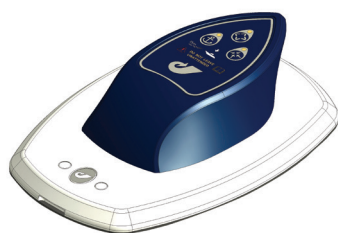
Позволяет оператору управлять судном и маневрировать. Сохраняются все стандартные функции манипулятора: передний/задний ход, повороты, регулирование скорости.



## Сохранение тяги

В этом режиме система удерживает значение тяги, достигнутое при ручном управлении судном. Оператор может убрать руку с манипулятора.

# КОМПЛЕКТ ПОСТАВКИ

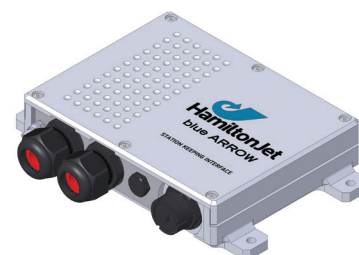


## Обновлённый манипулятор JETanchor Mouseboat

Один на пульт управления



## JETanchor GPS антенна, кабели и вводы



## Блок интерфейса с необходимыми кабелями

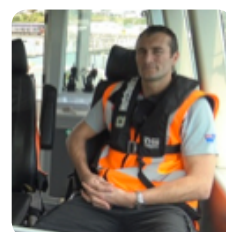
JETanchor интегрирована в систему управления blueARROW

# ОТЗЫВЫ

В течение нескольких лет система позиционирования JETanchor проходила активные испытания на двух судах: RAWINIA и Исследовательском Судне 1070. RAWINIA - это разъездное судно, которое в основном дежурит около морских газовых платформ.

**Люк Эндрюс, капитан RAWINIA:** "Как вы видите, управлять довольно легко, нажимаешь на кнопку, руки свободны. Теперь у штурвала можно немного расслабиться!"

**Аллан Дринкроу, владелец Исследовательского Судна 1070:** "Система очень удобна, не важно, рыбачишь ты или занимаешься исследовательской работой... Я очень доволен JETanchor, не построил бы ни одного судна без неё."



Люк Эндрюс  
капитан судна  
RAWINIA



Аллан Дринкроу  
владелец / оператор  
исследовательского  
судна 1070